



USAID
DEL PUEBLO DE LOS ESTADOS
UNIDOS DE AMÉRICA



Alianza
México REDD+
Con la gente por sus bosques

CartoData

Noviembre 2014

Adquisición de datos LiDAR y fotografía.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala,
Estado de México y Michoacán.

ALIANZA MÉXICO PARA LA REDUCCIÓN DE
EMISIONES POR DEFORESTACIÓN Y DEGRADACIÓN

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

www.alianza-mredd.org

Este informe ha sido posible gracias al generoso apoyo del pueblo de los Estados Unidos a través de la Agencia de los Estados Unidos para el Desarrollo Internacional (USAID) bajo los términos de su Acuerdo de Cooperación No. AID-523-A-11-00001 (Proyecto de Reducción de Emisiones por la Deforestación y la Degradación de Bosques de México) implementado por el adjudicatario principal TheNatureConservancy y sus socios (Rainforest Alliance, Woods HoleResearch Center y Espacios Naturales y Desarrollo Sustentable).

Los contenidos y opiniones expresadas aquí son responsabilidad de sus autores y no reflejan los puntos de vista del Proyecto de Reducción de Emisiones por la Deforestación y la Degradación de Bosques de México y de la Agencia de los Estados Unidos para el Desarrollo Internacional, el Gobierno de los Estados Unidos.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

CONTENIDO

INTRODUCCIÓN	5
Adquisición de datos LiDAR	6
Estaciones de control GPS.....	8
Trayectoria de la aeronave	9
Procesamiento del LiDAR.....	13
Procesamiento y Control de Calidad.....	15
Validación de cobertura y precisión de la información. (QC)	18
Clasificación de los datos LiDAR.....	26
Entregables	29
Archivos ASCII.....	32
Modelo Digital de Superficie.....	35
Imágenes y orotofoto.....	40
Fotoíndice.....	41
Anexos.....	42
Anexo 1 Especificaciones técnicas	45

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Anexo 2. Resultados de la trayectoria 46

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

INTRODUCCIÓN

En 2013 The Nature Conservancy, contrató a CartoData para la adquisición de datos LiDAR y fotografía aérea en 8 sitios de interés en diferentes estados de la República Mexicana, entre ellos Jalisco, Chihuahua, Estado de México, Michoacán, Oaxaca, Chiapas, Yucatán y Campeche.

El alcance del proyecto esta descrito en el contrato CNOMEX-072213.

Este informe corresponde a las actividades aéreas y de post-procesamiento ejecutadas en la Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán, como se muestra en la figura 1 de este informe, esta zona comprende un total de 3 transectos (46.6 km) y 3 cuadrantes (4.2 km²)



Figure 1 Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala.

Todas las fases del proyecto, fueron ejecutadas de acuerdo a las especificaciones técnicas contenidas en el Anexo 1

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

ADQUISICIÓN DE DATOS LIDAR

Los vuelos se realizaron utilizando un sensor Riegl LMS Q780, equipado con un GPS/IMU de NovAtel y una cámara de 80mpx , todos estos montados sobre un Cessna T206.



Figure 2 LiDAR y camara



Figure 3 Aeronave

Se generaron los planes de vuelo, mismos que fueron elaborados bajo los siguientes parámetros:

- 400kHz de frecuencia

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

- Campo de visión (FOV) de 30° equivalente a un ángulo de +/-15° .
- Altura de vuelo 3,500 pies
- Velocidad de la aeronave 100 nudos
- Sobreposición en las líneas de vuelo con 50%

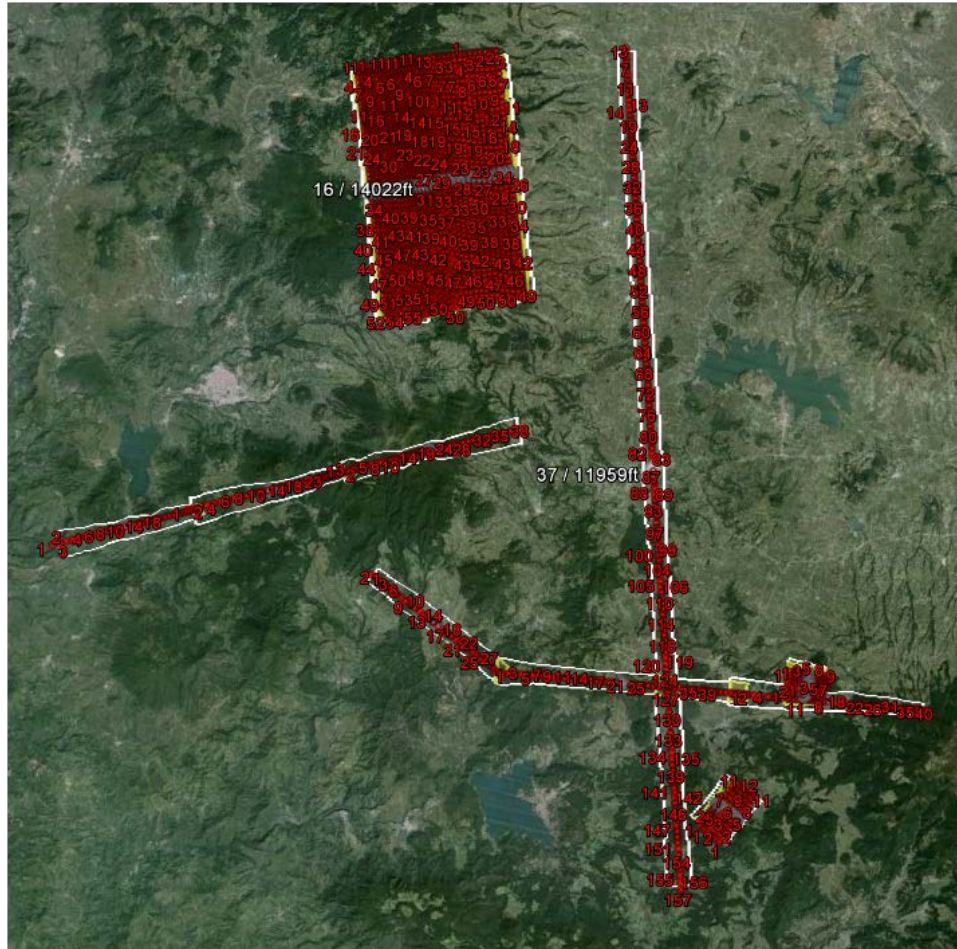


Figure 4 Planes de vuelo

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

ESTACIONES DE CONTROL GPS

De manera simultánea, durante los vuelos se posicionaron GPS de doble frecuencia, mismos que son instalados 15 minutos antes de despegar, y se apagan 15 minutos después de finalizado el vuelo.

Estos GPS junto con la información del GPS/IMU aerotransportado, nos ayudan a obtener la trayectoria del avión y su posición en todo momento.

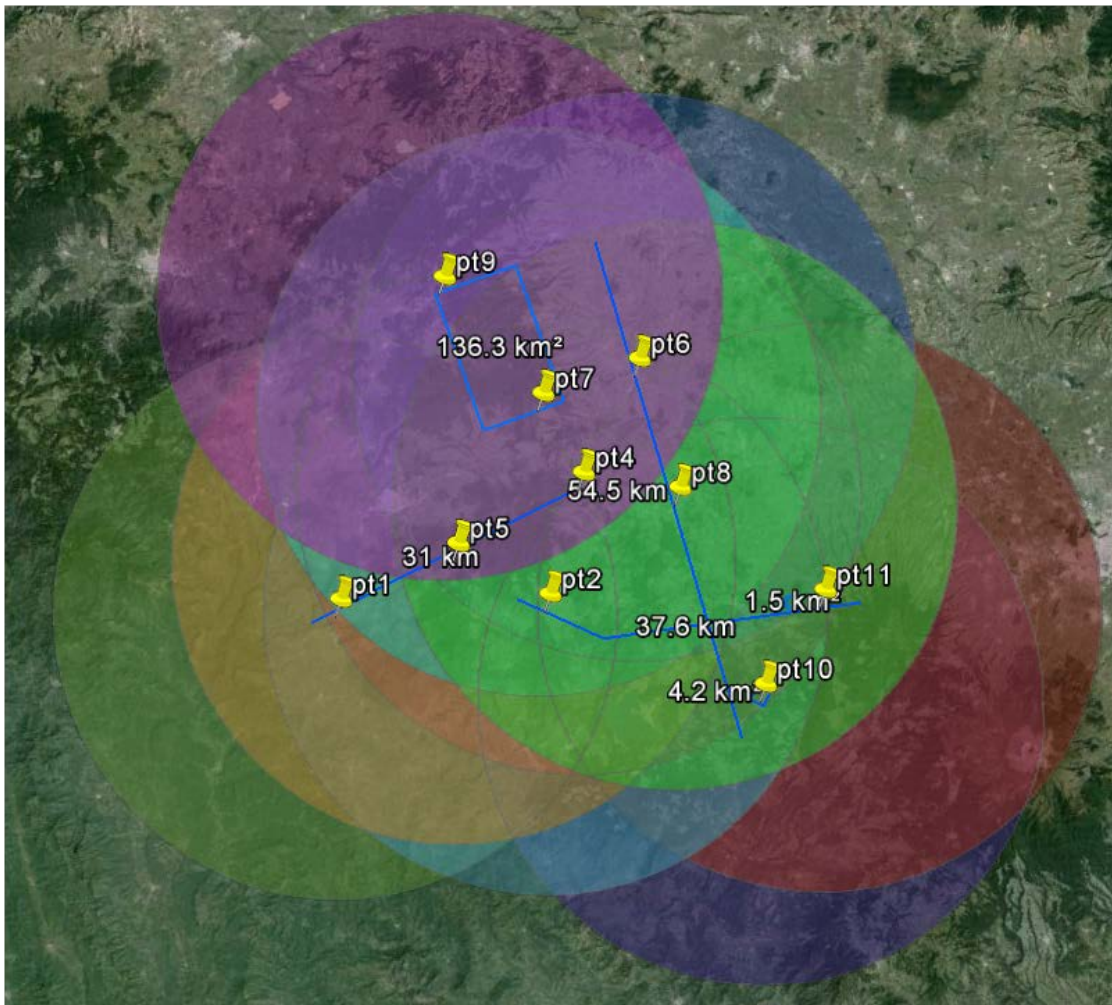


Figure 5 Planeación de ubicación para puntos de control

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

TRAYECTORIA DE LA AERONAVE

La trayectoria de la aeronave durante la misión es esencial para garantizar la precisión requerida en proyectos con tecnología LiDAR, el proceso de la trayectoria consta de lo siguiente:

- Descargar los datos GPS de las dos estaciones activas del Instituto Nacional de Estadística Geografía e Informática INEGI. <ftp://geodesia.inegi.org.mx/> para este proyecto se utilizaron las estaciones ubicadas en Estado de México (TOL2), Guanajuato (UGTO) y Querétaro (UQRO).
- Se comienzan los cálculos de coordenadas para los puntos base en conjunto con la información descargada anteriormente. Todo esto se realiza usando el software GrafNet 8.2. La precisión hasta este paso puede ser comprobada al examinar los residuales de la triangulación de la red como se muestra a continuación.

Para más detalles de los resultados, por favor revisar el archivo .txt incluidos en esta entrega.

La siguiente tabla muestra los resultados obtenidos en el ajuste de los puntos de control de la sesión con fecha 02 de Agosto 2014.

Control Point Residuals (Adjustment made)			
Station name	RE (m)	RN (m)	RH (m)
TOL2	0.0132	0.0110	0.0795
UGTO	-0.0031	-0.0078	-0.0390

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

UQRO	-0.0116	-0.0012	-0.0406
RMS	0.0103	0.0078	0.0562

Output Station Coordinates (Lat/Long/Ht)			
Station ID	LATITUDE	LONGITUDE	ELLHGT
G3044	19 38 54.06405	-100 20 54.56222	2341.7544
G4022	19 25 19.70319	-99 59 45.54493	2621.7769
G6003	18 50 03.55978	-99 15 32.51108	1278.0530
T6408	19 26 02.59655	-100 21 27.18916	1958.7432
TOL2	19 17 35.64561	-99 38 36.49321	2651.8025
UGTO	21 00 09.75653	-101 16 17.98529	2062.2349
UQRO	20 35 28.09968	-100 24 45.68699	1817.9243

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

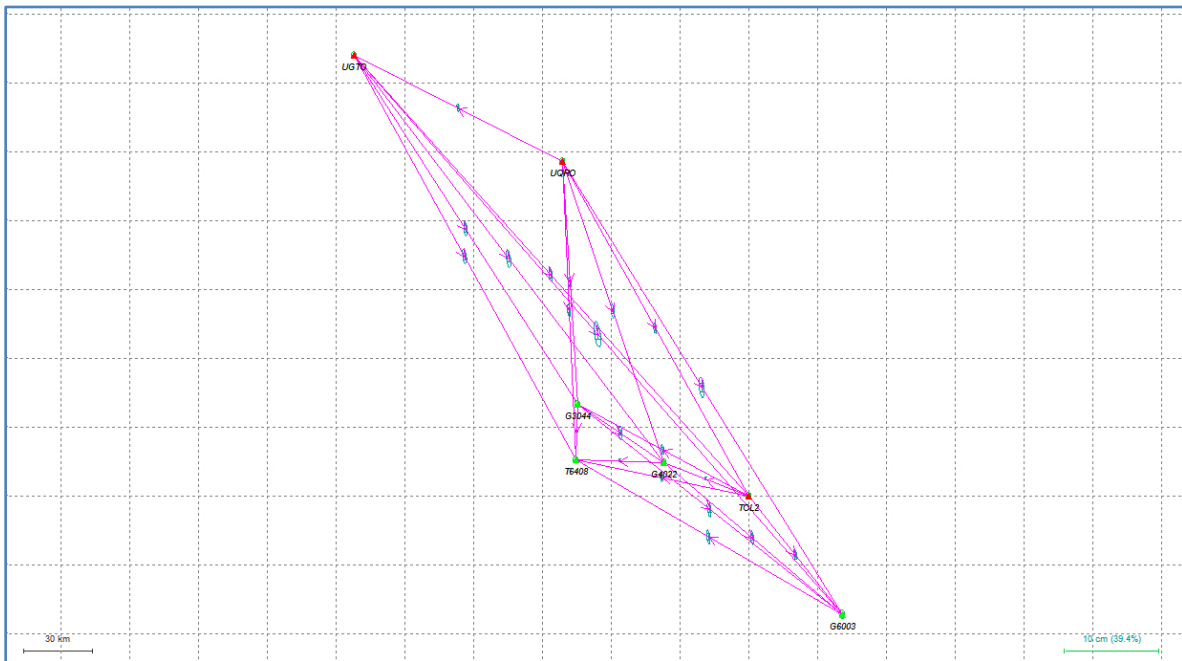


Figure 6 Ajuste de la base y estaciones activas

Calculo de trayectoria usando las coordenadas de la estación base, y la información del GPS/IMU aerotransportado usando el software Inertial Explorer 8.2

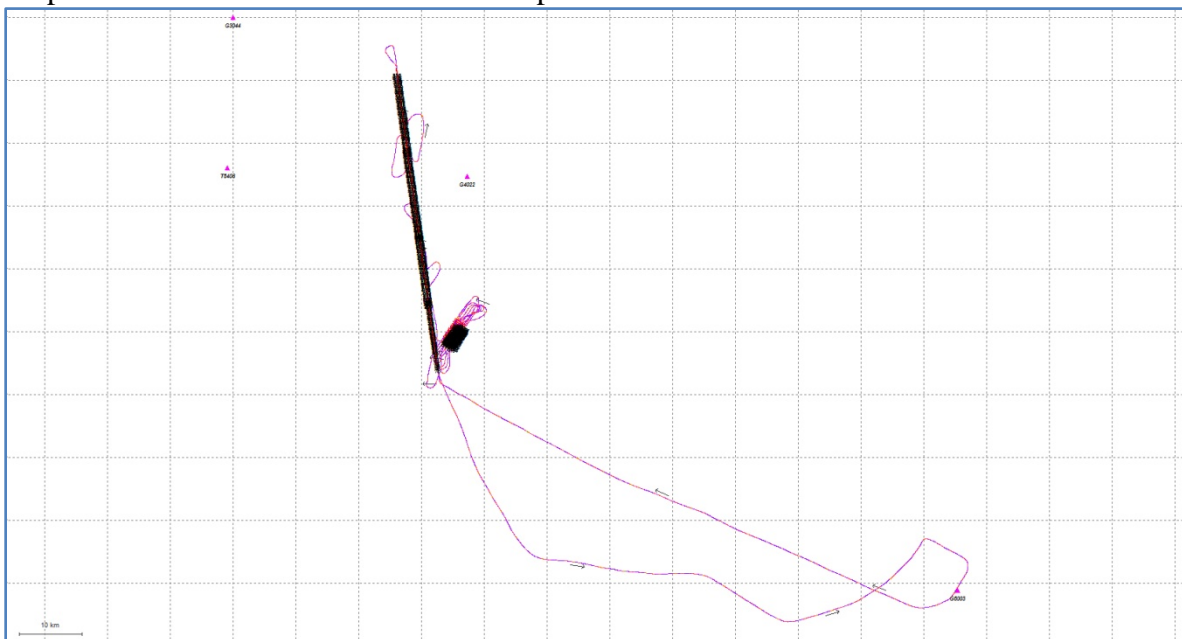


Figure 7 Trayectoria calculada desde el despegue del avión y hasta su aterrizaje

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

La precisión de la trayectoria se puede analizar viendo el valor Q (Quality) y PDOP, parámetros que son reportados a cada segundo por el software. El valor Q va desde 1 para muy bueno hasta 6 para malo. El valor Q es el indicador de la exactitud posicional que el software determina considerando el número y ubicación de los satélites GPS junto con la información de la Unidad de Medición Inercial (IMU).

En el Anexo 2 se muestra una impresión de pantalla parcial de los resultados del cálculo de las trayectorias. Información relevante para ver en esos reportes es el número de satélites “S”, la calidad de la observación, expresada como “Q” y el PDOP que va del 1 al 4, siendo uno la geometría ideal para la constelación de los satélites.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

PROCESAMIENTO DEL LIDAR

Una vez que se ha calculado la trayectoria del vuelo LiDAR, se post procesan los datos utilizando el software RiProcess, este software realiza un ajuste a la nube de puntos de líneas sobrepuestas para alinearlas vertical y horizontalmente.

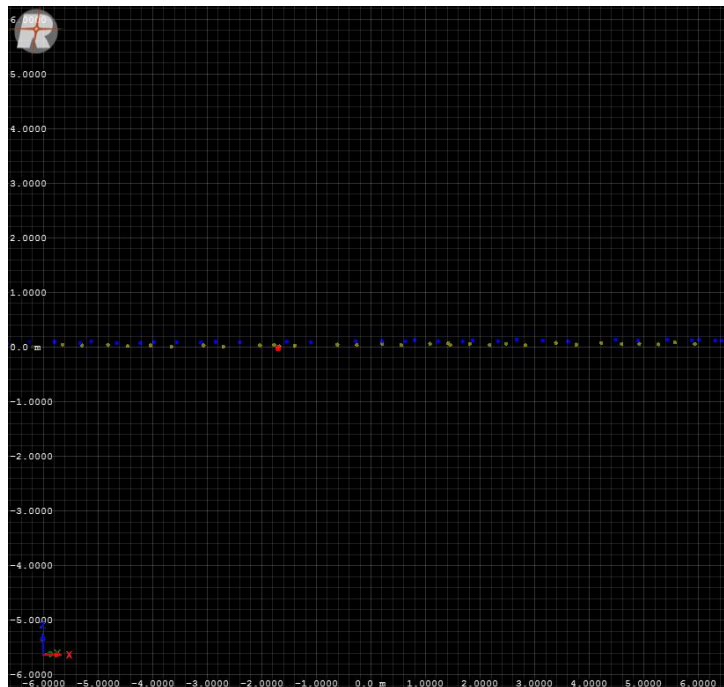


Figure 28 Ajuste de nube de puntos LiDAR

Los parámetros del procesamiento son esenciales para obtener los resultados deseados y acordes a las especificaciones del proyecto.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

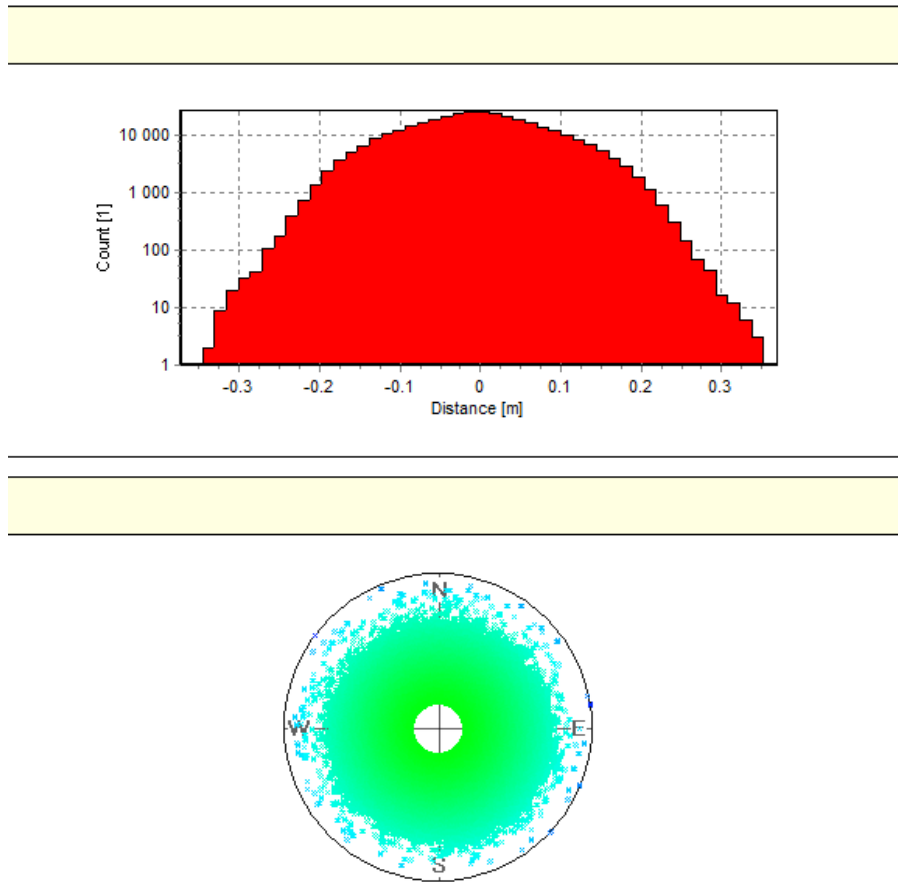


Figure 29 Histograma de residuales y grafica de orientación.

Una vez realizado el procesamiento de los datos y analizados los resultados, se exporta la información en formato LAS, para su posterior análisis y control de calidad.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Procesamiento y Control de Calidad

Para garantizar la buena calidad de la información y el cumplimiento de las especificaciones se realizaron diversos controles de calidad durante el procesamiento y generación de los entregables.

Para el proyecto se adquirieron un total de 26 líneas de vuelo en una sesión el día 2 de Agosto del 2014.

Cada una de las líneas cuenta con un campo de visión de 30° (-15° a 15° sobre el nadir) tal como se requiere contractualmente.

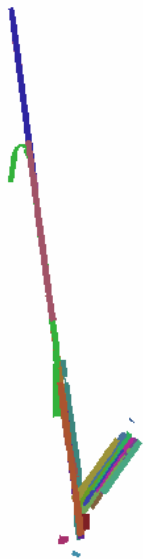


Figure 30 Vista de las 26 líneas de vuelo

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Una vez garantizada la cobertura del proyecto se descartaron 6 líneas de vuelo que no cumplían con la calidad necesaria ni las dimensiones mínimas.

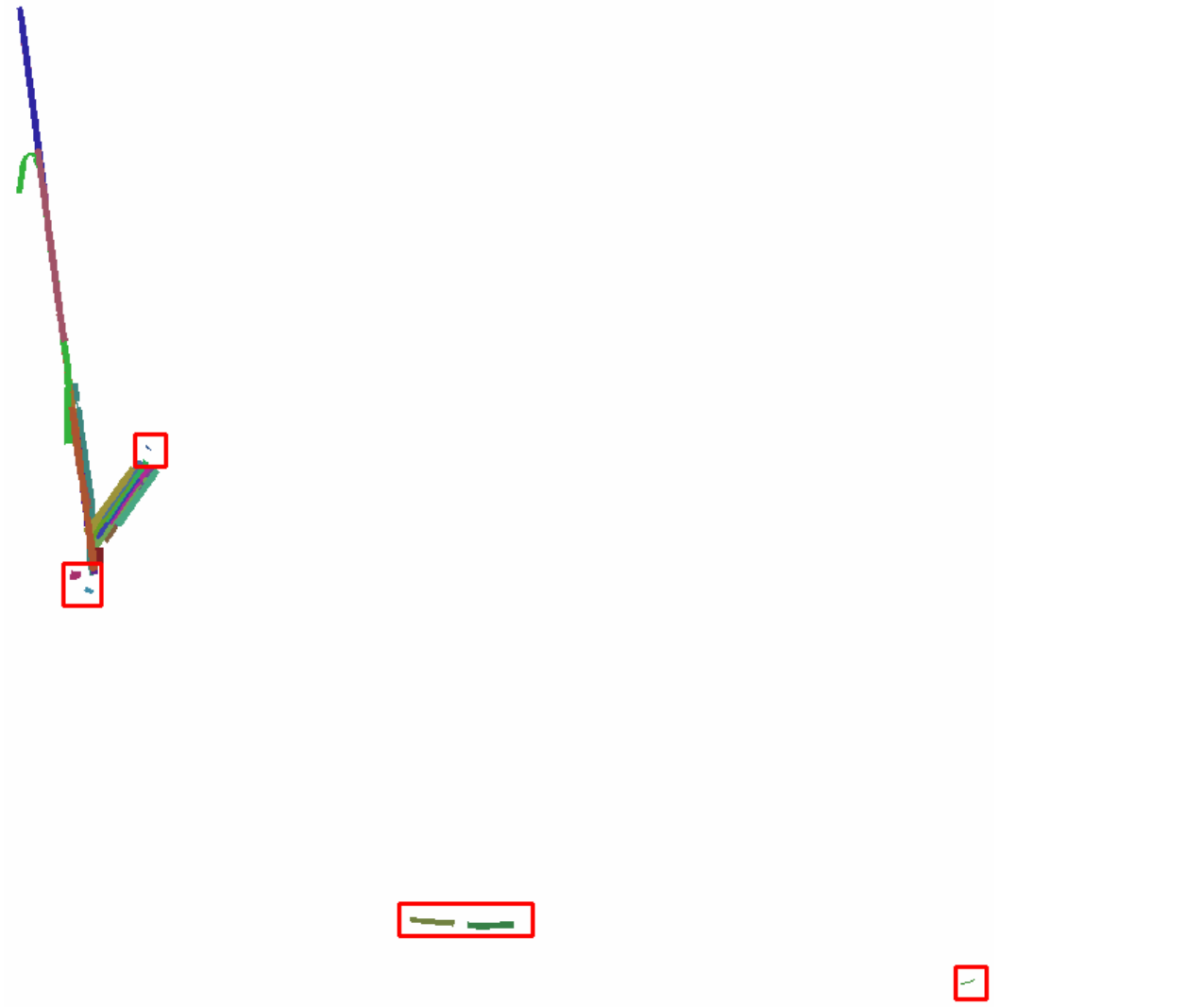


Figure 31. 6 Líneas de vuelo descartadas.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Para un manejo óptimo del proyecto se decidió subdividirlo en zonas de acuerdo al plan de vuelo original tomando como referencia los Transectos y Cuadrantes, impactando los procesos posteriores con un prefijo de acuerdo a la zona que corresponda.

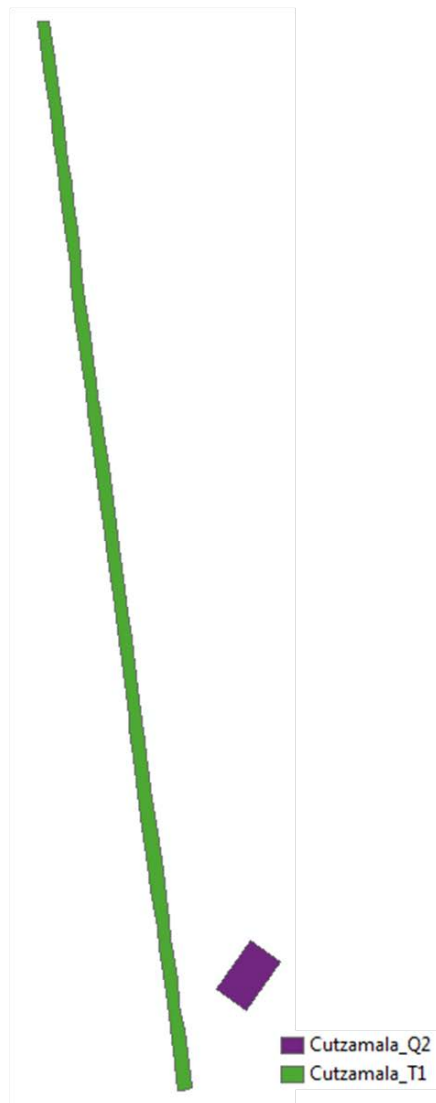


Figura 32 Distribución de las zonas para un mejor manejo de la información

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Validación de cobertura y precisión de la información. (QC)

Quedando 20 líneas de vuelo efectivas dentro del proyecto, se validó que el traslape entre éstas fuera al menos 50% para cada una de las zonas antes definidas, procurando que toda la zona estuviera cubierta al menos por dos líneas de vuelo diferentes.

Los resultados siempre fueron superiores, ya que obtuvimos zonas donde se cruzaban hasta 7 líneas.

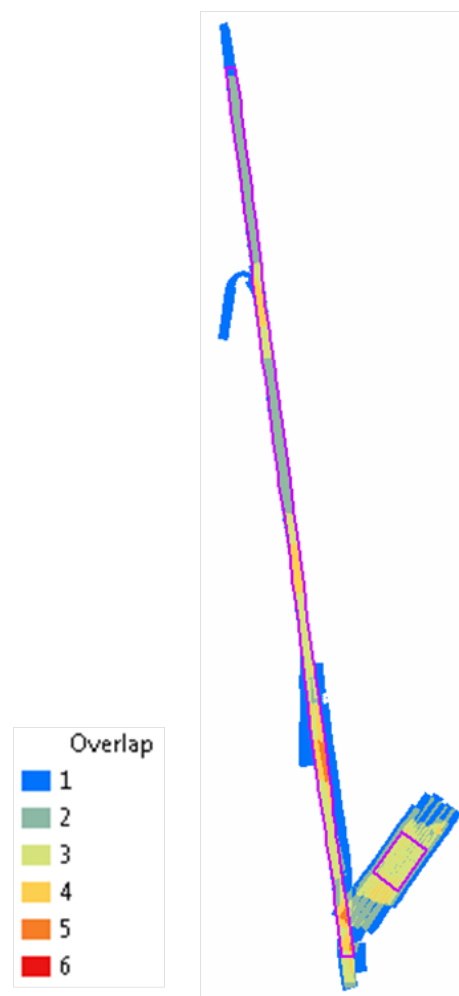


Figura 33 Cantidad de traslape entre líneas de vuelo para cada una de las zonas, el color azul muestra las únicas zonas donde el traslape no es mayor al 50%.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

El procesamiento de los datos LiDAR cuenta con una precisión relativa de +/- 15 cm en vertical para áreas planas, esto significa que la variación de elevación entre las líneas traslapadas específicamente en zonas planas y libres de vegetación debe encontrarse en ese rango.

Con el fin de validar esta precisión se realizó un muestreo en diferentes puntos, buscando zonas planas y comprobando que la separación entre los puntos de diferentes líneas no tuvieran mayor separación a 15cm.

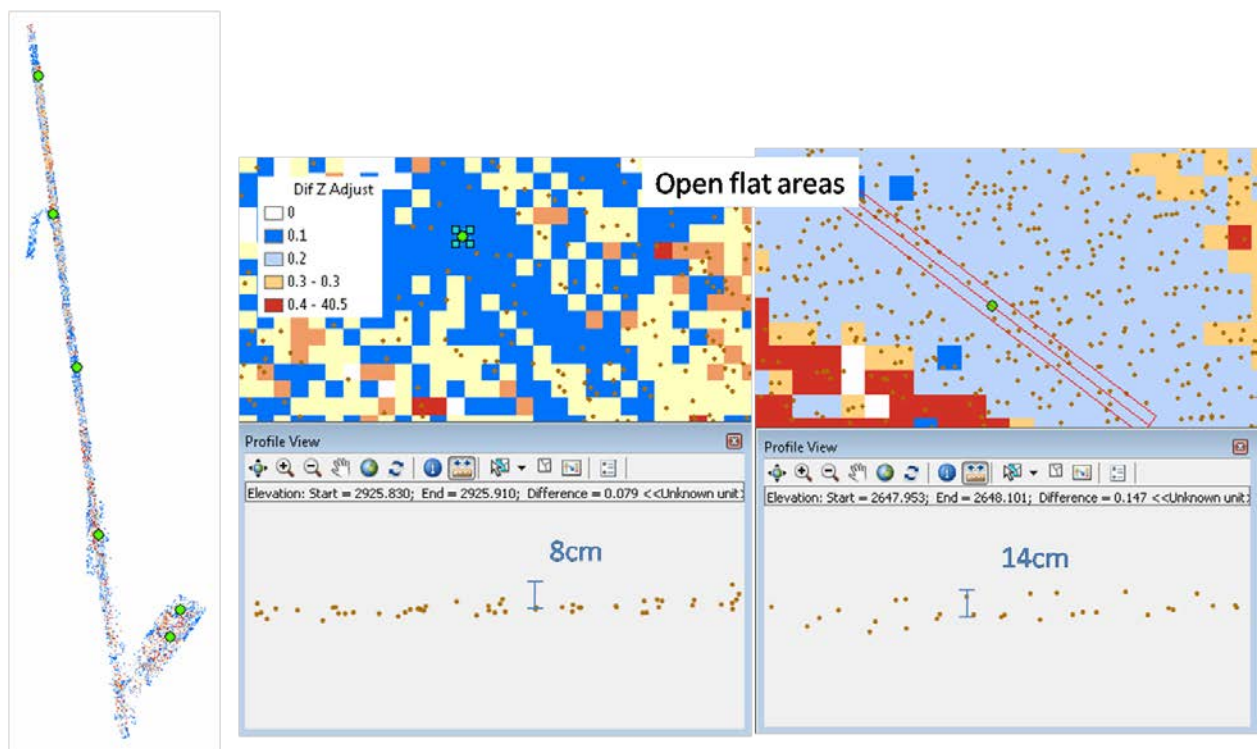


Figura 34 Distribución de los muestreos en el proyecto. Se muestran dos ejemplos por cada zona donde la diferencia de elevación oscila entre los límites.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

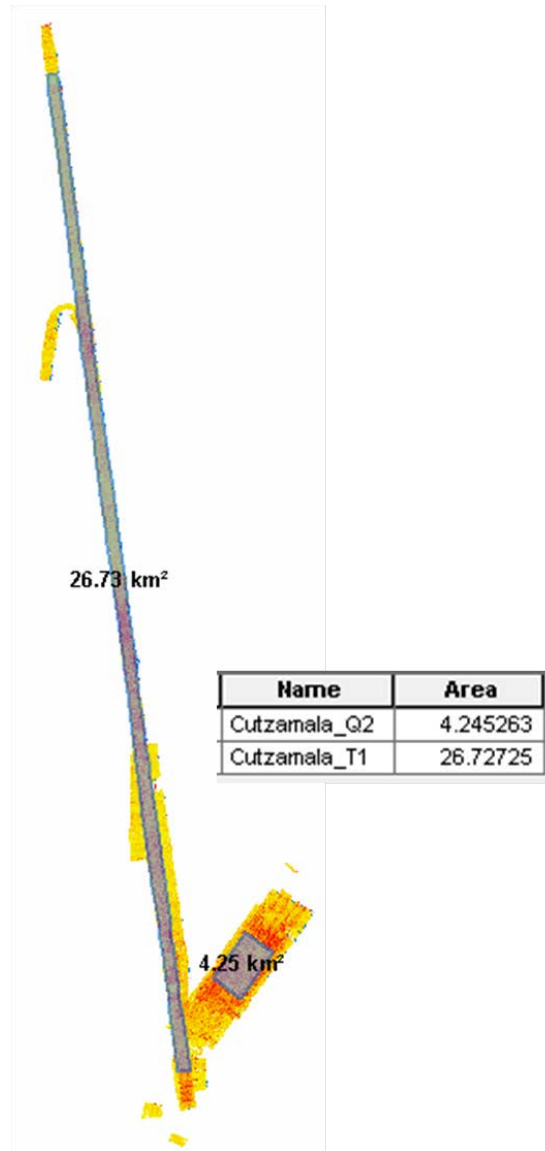
Las especificaciones técnicas requieren una densidad de 8 puntos por metro cuadrado, por lo cual se hizo un cálculo preliminar de densidad, considerando el total de líneas por cada zona e incluyendo el total de retornos por pulso, obteniendo resultados muy superiores a lo esperado.



Figura 35 Cálculo preliminar de densidad de puntos por metro cuadrado para cada una de las zonas.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Conociendo la densidad de puntos por metro cuadrado se generaron los polígonos de cobertura cada una de las zonas, mismos que se usaran para determinar la cobertura del total de los entregables.



Conjunto de polígonos de cobertura para el proyecto.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Delimitando los límites del proyecto (un cuadrante y un transecto), se calculó nuevamente la densidad de puntos para cada zona obteniendo resultados por encima del estimado

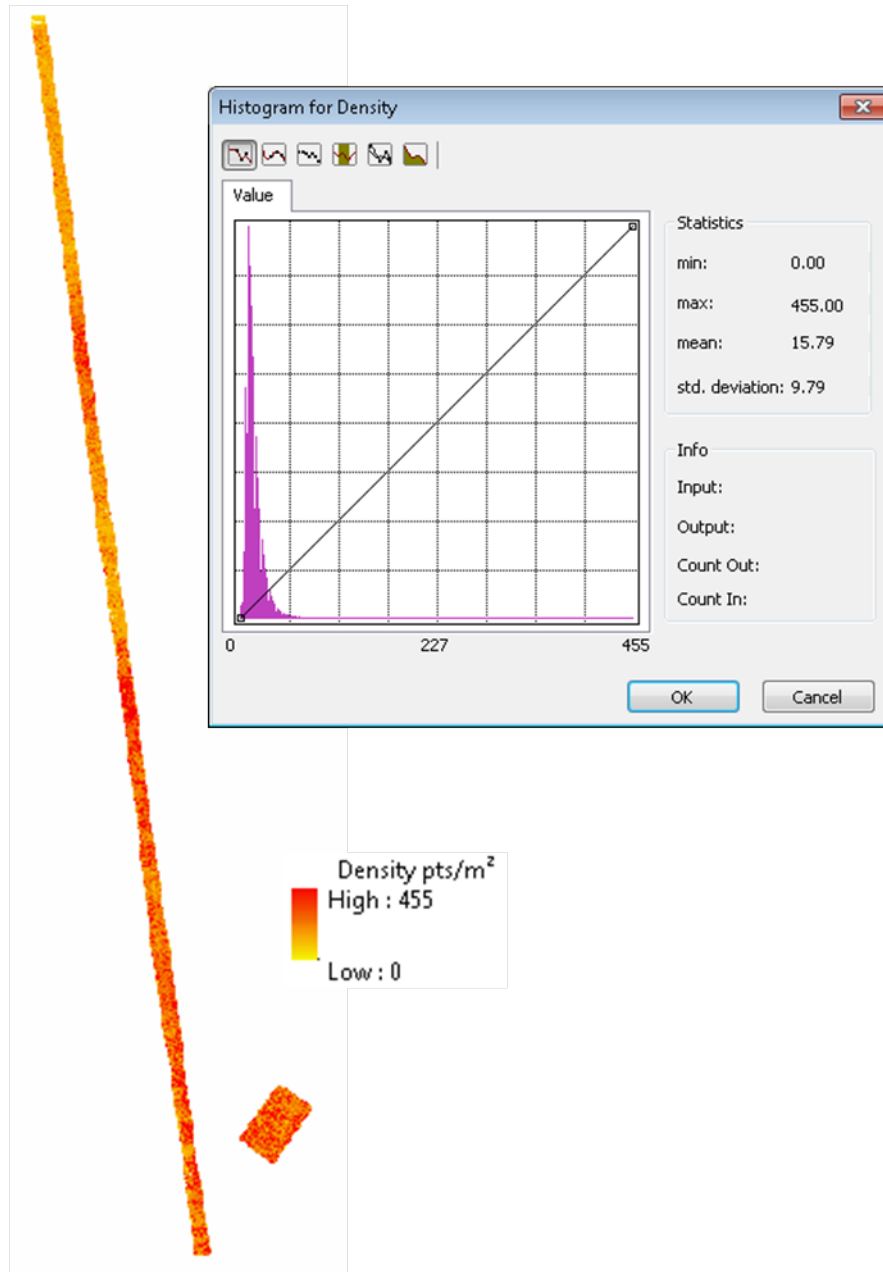


Figura 36 Densidad de puntos por metro cuadrado para cada una de las zonas en el proyecto.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Debido a diversos factores como pueden ser; vegetación, reflectancia, topografía, cuerpos de agua, entre otros, la densidad de puntos puede ser menor a la estimada, por lo cual se revisó y analizó las zonas con menos de los puntos esperados.

Identificamos el porcentaje con menos de 8 pts/m² para cada una de las zonas, y observamos que la distribución de estos es dispersa o se debe principalmente a la presencia de cuerpos de agua, por lo tanto no tiene un efecto directo en la calidad de los productos generados.



Figura 37 Distribución y porcentaje de coberturas del proyecto basado en la densidad de puntos por metro cuadrado.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Con el fin de validar la precisión absoluta de los datos LiDAR se realizó una comprobación con los puntos de apoyo levantados para el proceso de aerotriangulación.

Se utilizaron 5 puntos distribuidos sobre el área volada para realizar la comprobación de la precisión, analizando visualmente las diferencias de elevación entre el punto levantado y los datos LiDAR, obteniendo un RMSE = 0.10 m

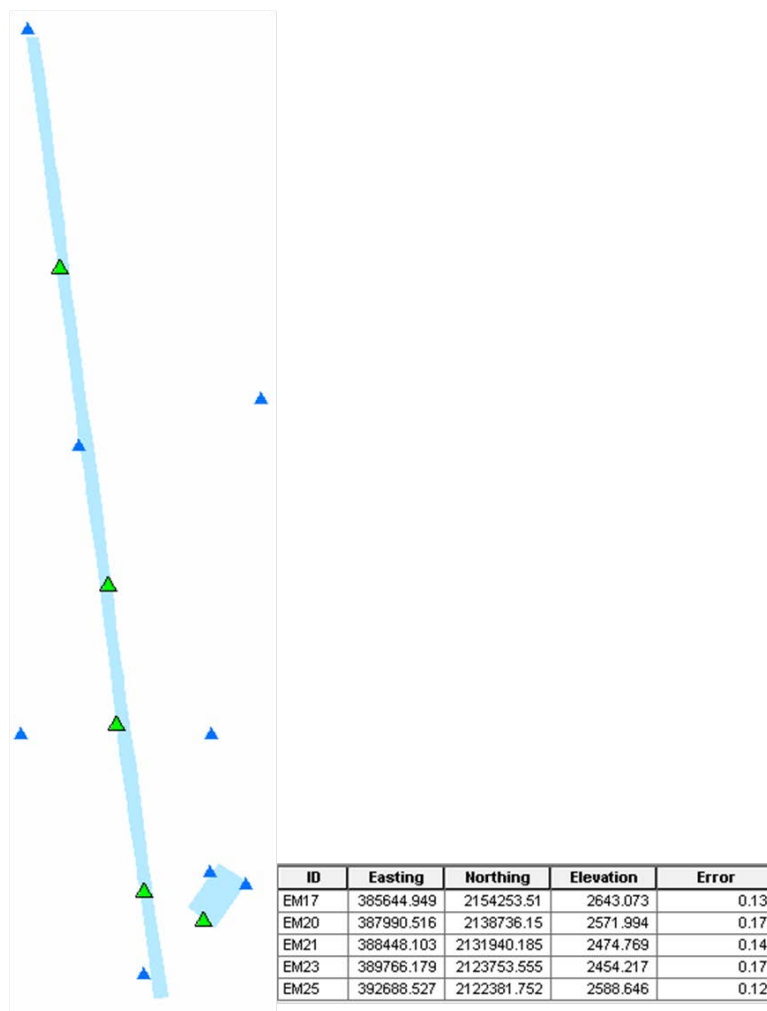


Figura 38 Distribución y cálculo de las diferencias de elevación, los 5 puntos verdes fueron los utilizados para el cálculo del RMSE.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

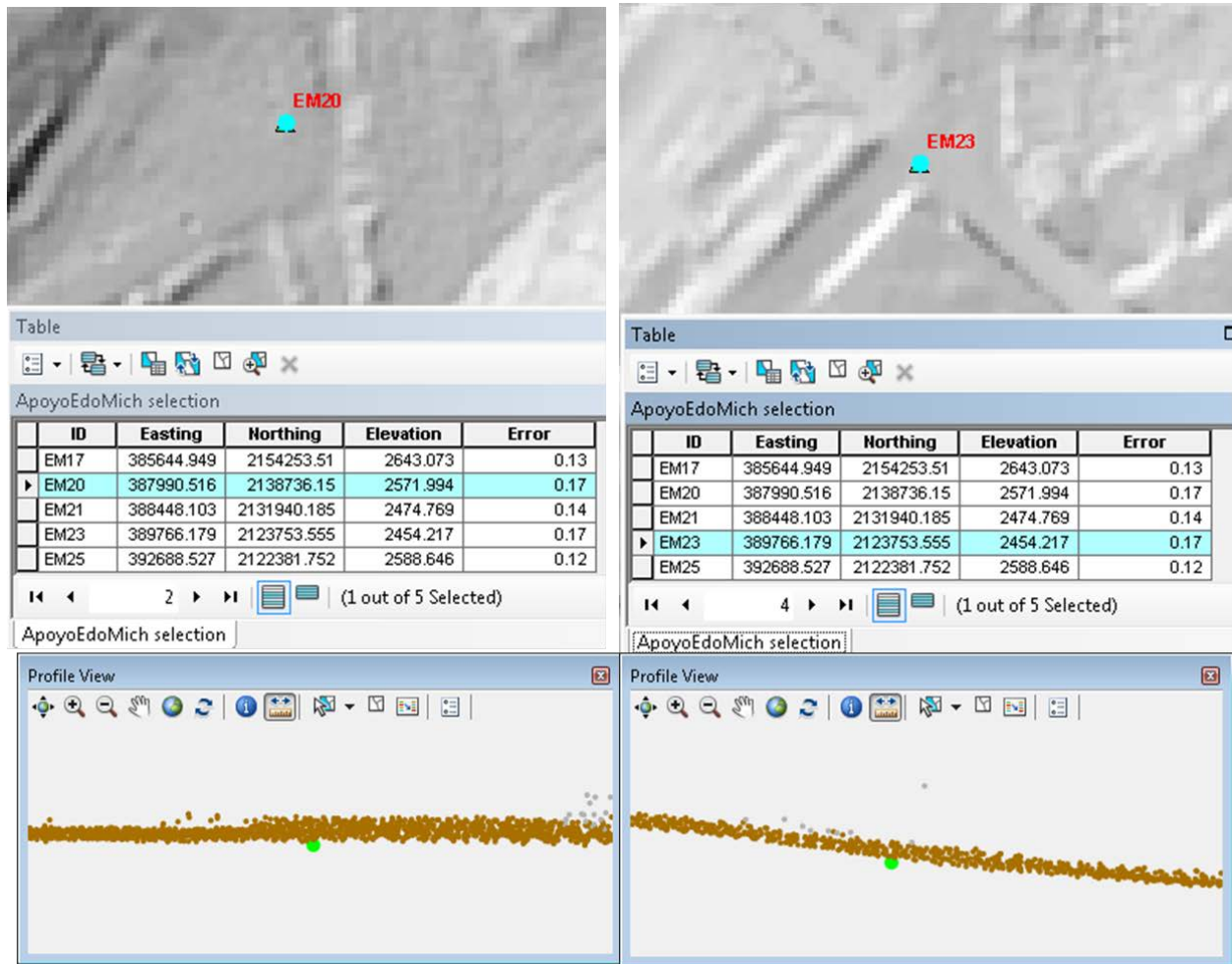


Figura 39 Ejemplos de la cuantificación visual del error entre los puntos de apoyo y LiDAR. Los puntos verdes corresponden al punto de apoyo comparado con LiDAR, apreciado desde una vista transversal.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Clasificación de los datos LiDAR

Tras validar la cobertura y que la misma cuente con las características técnicas necesarias, se realizó una clasificación de los puntos de acuerdo a las especificaciones del formato LAS v1.2. Clasificando los puntos que corresponden al terreno como Class = 2

Con el fin de hacer más eficiente el proceso de clasificación se dividió para cada zona el total de datos en hojas de 800 por 800 metros cada una, más 10 metros de traslape entre sí, asegurando que la clasificación sea optima. Este formato de hojas fue únicamente temporal.

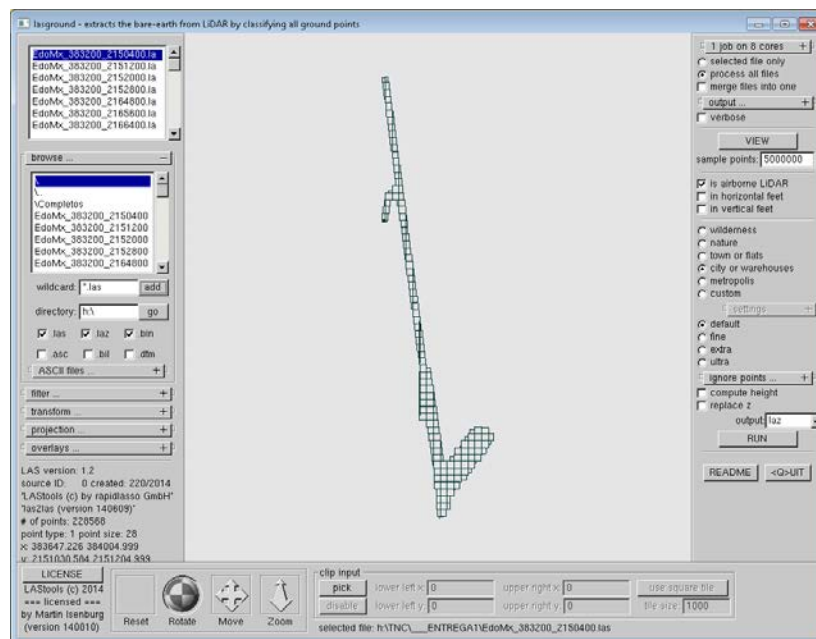


Figura 40 Clasificación de la nube de puntos usando el software LAsTools (c) 2013

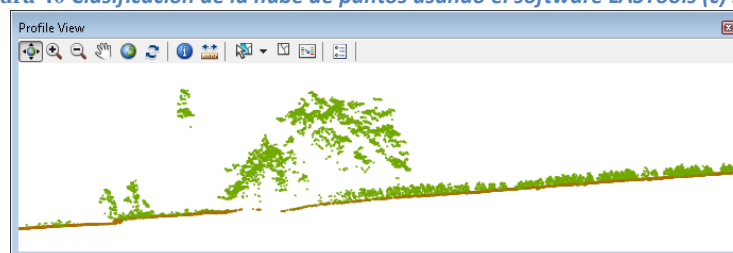


Figura 41 Cortes transversales sobre la nube de puntos clasificada, los puntos en café están clasificados como bare-earth los puntos en verde como unclassified

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Tras la clasificación se realiza un control de calidad buscando errores en el terreno debido a puntos mal clasificados. Este procedimiento consiste en identificar los errores y reclasificarlos puntos manualmente.

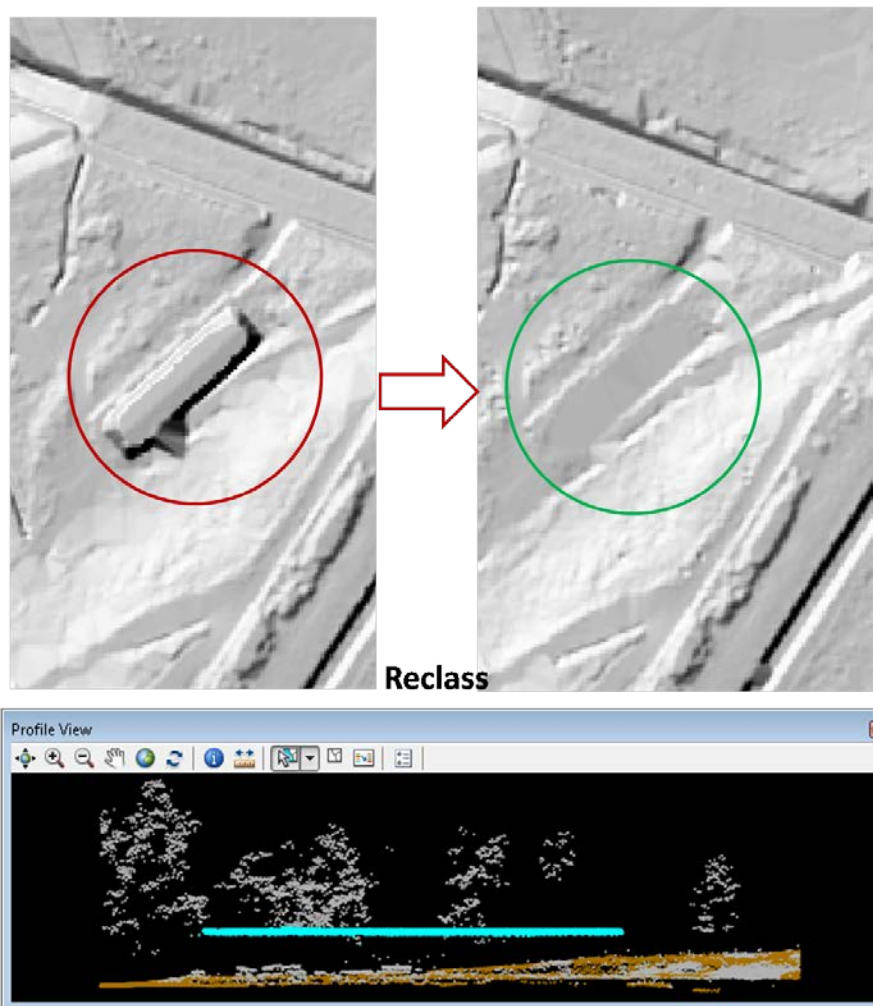


Figura 42 Ejemplo de los errores detectados en el terreno debido a puntos mal clasificados, corrección mediante la reclasificación manual y el resultado tras la misma.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Una vez completado el control de calidad, se reconstruyeron las hojas temporales, se cortó la información de acuerdo al formato de entrega y se limitó a los polígonos definidos previamente como límites del proyecto.

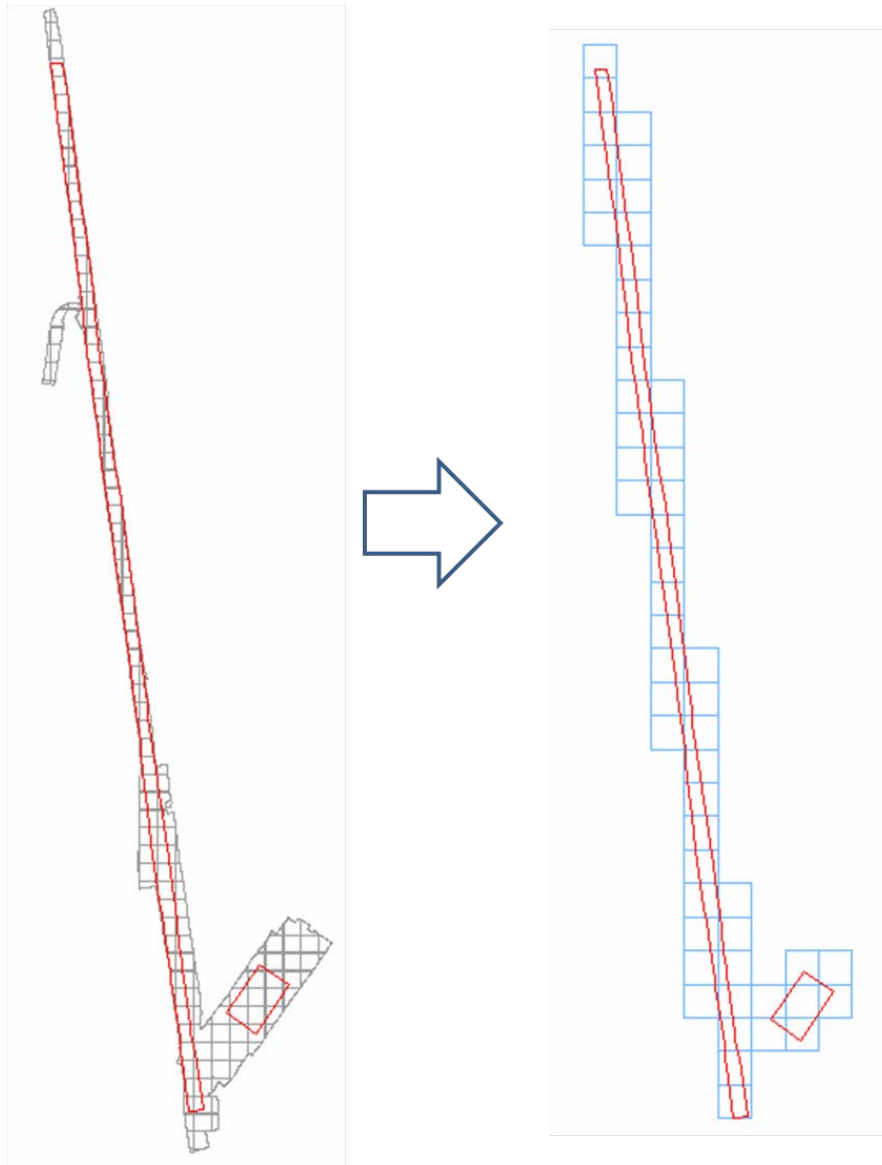


Figura 43 Generación de entregables LiDAR en hojas de 1,500 x 1,500 metros.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Reporte estadístico del entregable LiDAR (54 archivos LAS v1.2)

Distribución de puntos según su clasificación:

<i>ClassCodes</i>	<i>Pt_Cnt</i>	<i>Percent</i>	<i>Z_Min</i>	<i>Z_Max</i>
1_Unclassified	300,437,666	61.39	2,183.04	3,864.06
2_Ground	188,942,203	38.61	2,182.56	2,963.81

Distribución del total de puntos según su número de retorno:

<i>Returns</i>	<i>Pt_Cnt</i>	<i>Percent</i>	<i>Z_Min</i>	<i>Z_Max</i>
First	361,251,665	73.8	2,182.95	3,864.06
Second	101,990,914	20.8	2,182.60	3,858.36
Third	22,681,081	4.6	2,182.56	3,856.87
Fourth	3,189,823	0.7	2,183.37	3,350.09
Fifth	253,883	0.1	2,189.03	2,977.73
Sixth	12,095	-	2,207.85	2,975.24
Seventh	408	-	2,294.52	2,963.54
All	489,379,869	100.0	2,182.56	3,864.06

Rangos según principales atributos de los datos:

<i>Attributes</i>	<i>Range_Min</i>	<i>Range_Max</i>
Return_No	1	7
Intensity	81	65535
Class_Code	1	2
Scan_Angle	-15	15
User_Data	0	0
Point_Source	2	24

Entregables

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Para un manejo más adecuado de la información se realizó una malla ortogonal y cartesiana con dimensiones de 1.5 km por 1.5 km para cada una de las zonas anteriormente definidas. Donde los dos primeros dígitos definen la zona, R#### corresponde a la Fila y C#### a la columna, obteniendo las siguientes hojas por cada zona:

- Q2 - 7 Hojas
- T1 - 47 Hojas

El origen de cada malla se calculó a partir de un par de coordenadas en UTM en valores cerrados y múltiplos de 500 (ej. 253,000 : 2,973,500) mismo que está ubicado en el extremo superior izquierdo del polígono de cobertura para cada zona. De esta forma las filas aumentan hacia el Sur y las columnas hacia el Este.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

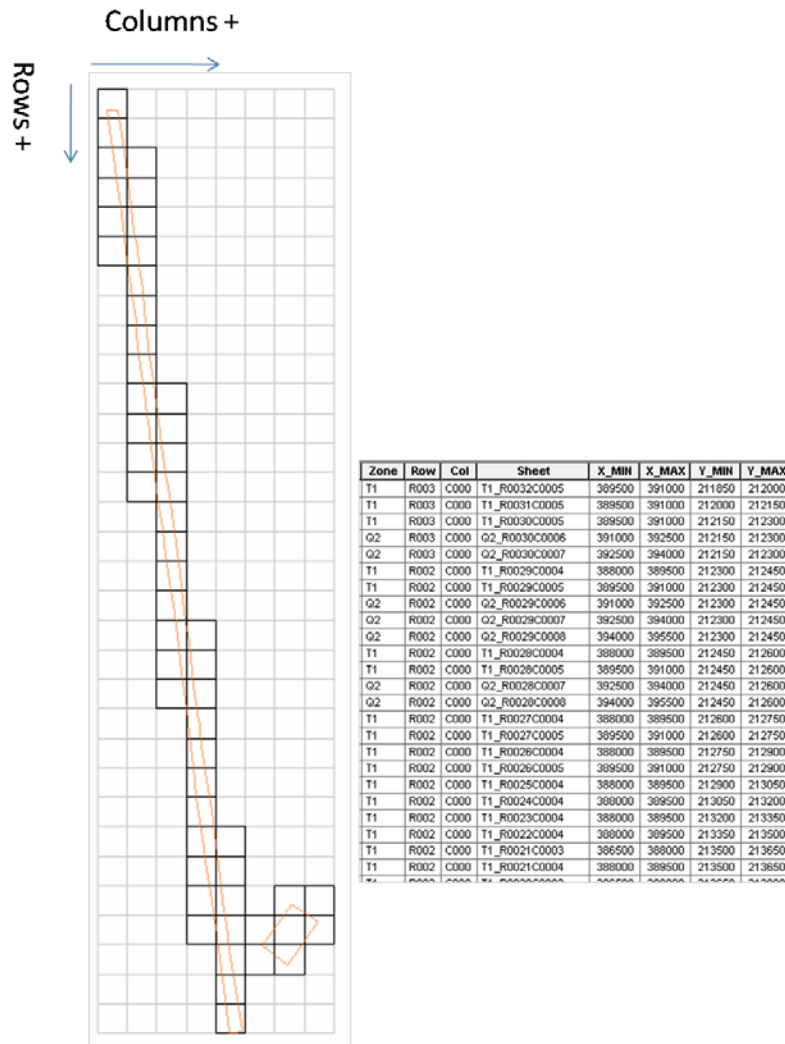


Figura 44 Formato de hojas.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Archivos ASCII

Terminados los controles de calidad sobre los datos LiDAR, se genero en primer instancia el listado de las coordenadas para cada punto clasificado como Terreno, mismos que serán usados para la generación de los Modelos Digitales de Terreno.

La estructura de los archivos entregados corresponde con el formato de hojas previamente definido e incluye X, Y, Z, Intensidad, Retorno y Numero de Retornos para cada punto usado en el MDT.

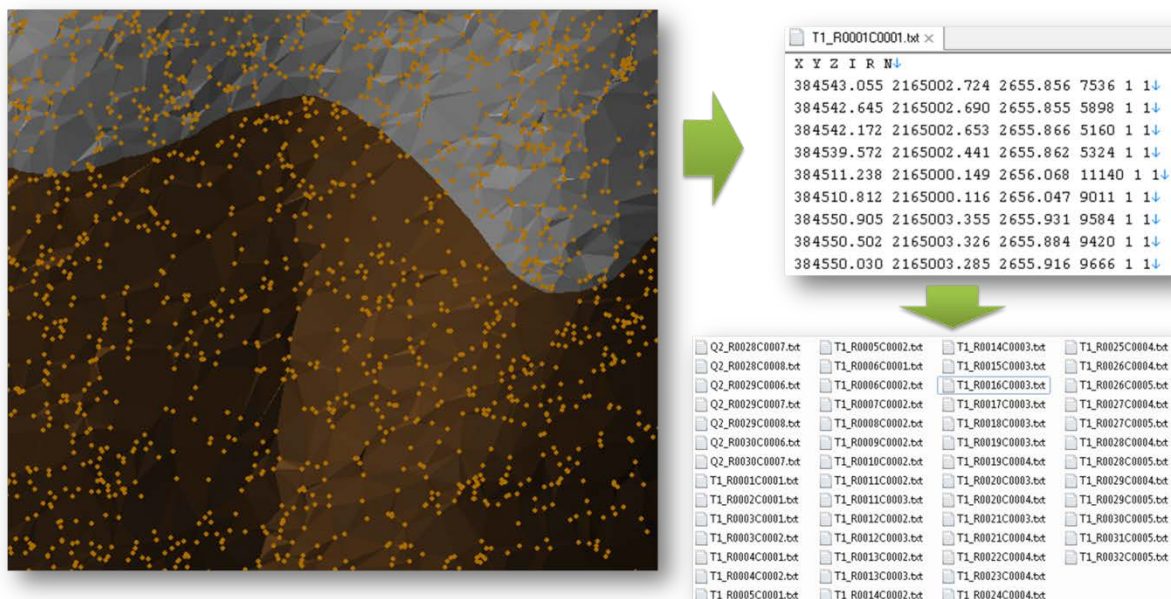


Figura 45 Extracción de coordenadas para cada punto usado en el MDT para cada una de las zonas.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Modelo Digital de Terreno

A la par se generaron los Modelos Digitales de Elevación para cada una de las zonas, mediante un proceso de interpolación basado en una Red de Triángulos Irregulares (TIN) para los puntos clasificados como terreno (class = 2). Posteriormente se rasterizó con una resolución de 1m por pixel.

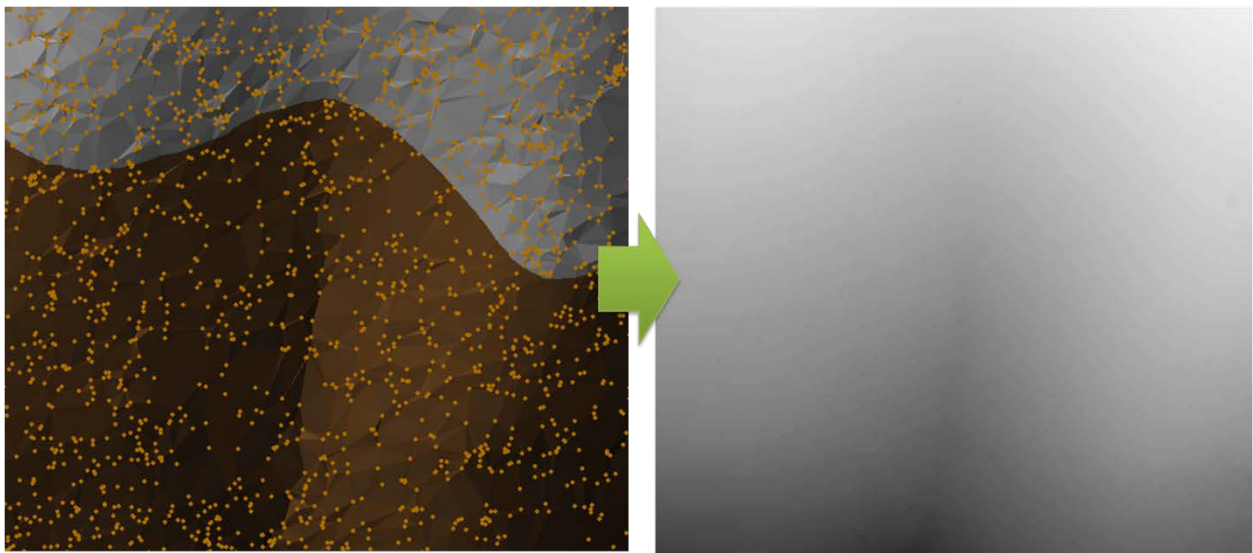


Figura 46 Proceso de interpolación y rasterización del MDT.

El entregable final se dividió en 54 archivos TIF apegándose a la estructura de entrega definida y se validó que no existieran errores en las zonas de transición entre hoja y hoja, obteniendo valores de elevación continuos en todo el proyecto.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

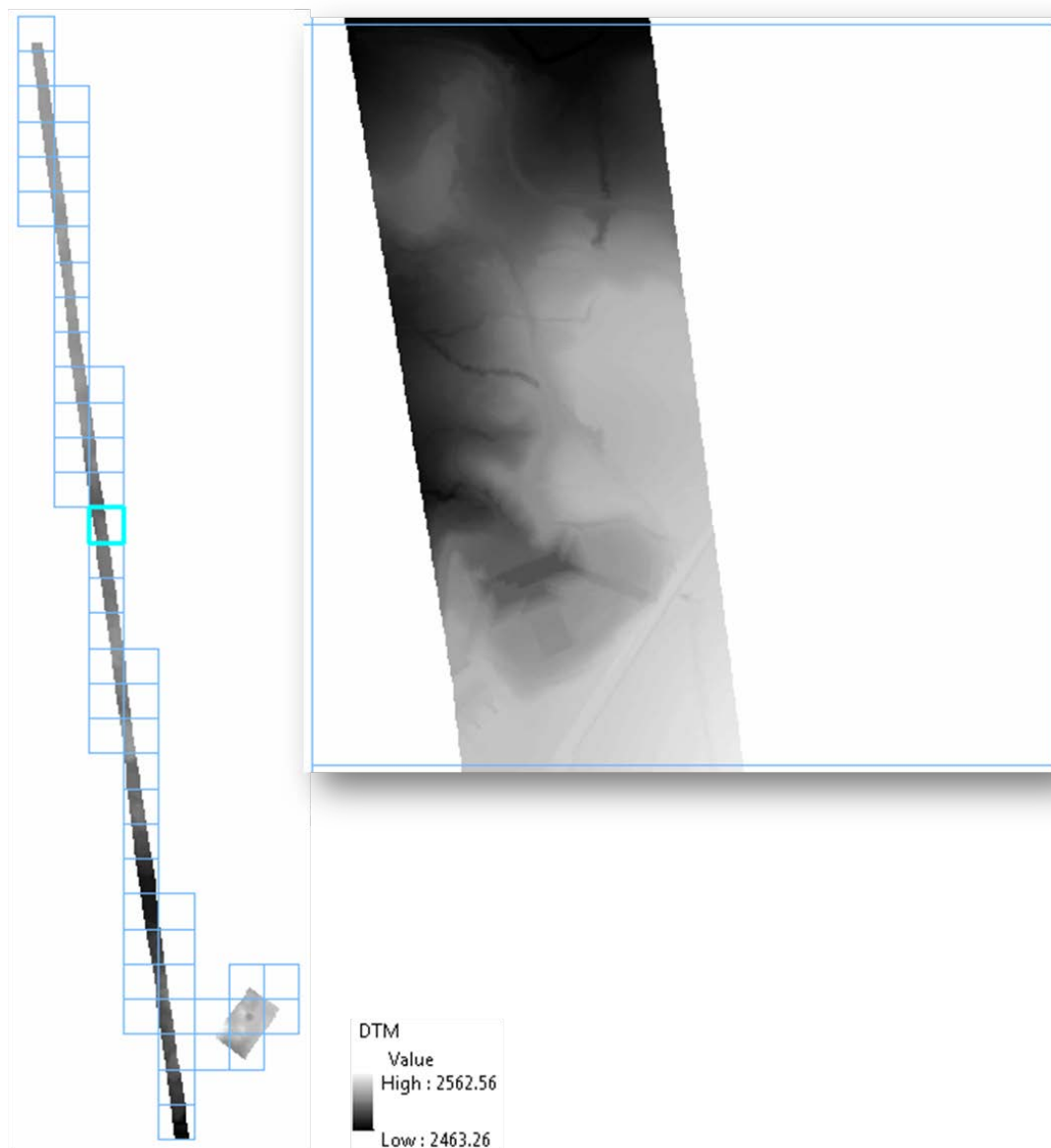
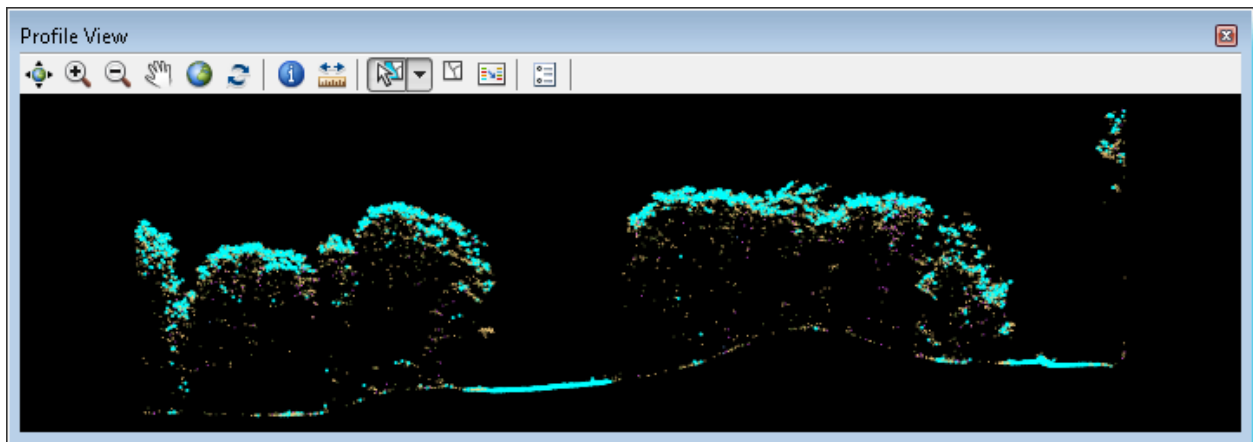


Figura 47 Modelo Digital de Terreno, con resolución de 1m por pixel.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Modelo Digital de Superficie

El Modelo Digital de Superficie, representa la superficie escaneada incluyendo la vegetación y los elementos antrópicos existentes. A diferencia del MDT, para su generación se utilizaron los puntos identificados como primer retorno para obtener el valor máximo de elevación en cada píxel.



Vista transversal mostrando los puntos del primer retorno en color cian.

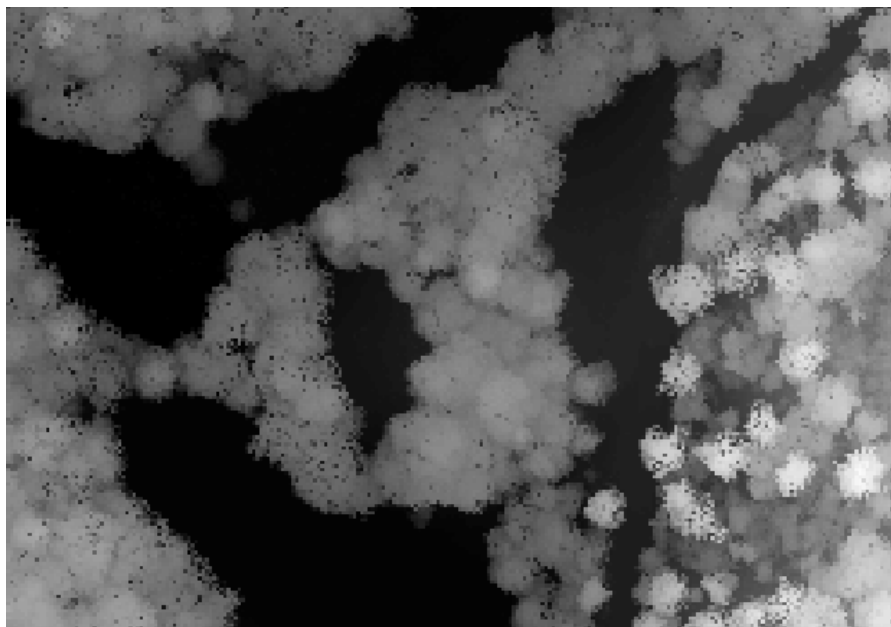


Figura 48 Rasterización del Modelo Digital de Superficie.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

El entregable final se dividió en 54 archivos TIF apegándose a la estructura de entrega definida y se validó que no existieran errores en las zonas de transición entre hoja y hoja, obteniendo valores de elevación continuos en todo el proyecto.

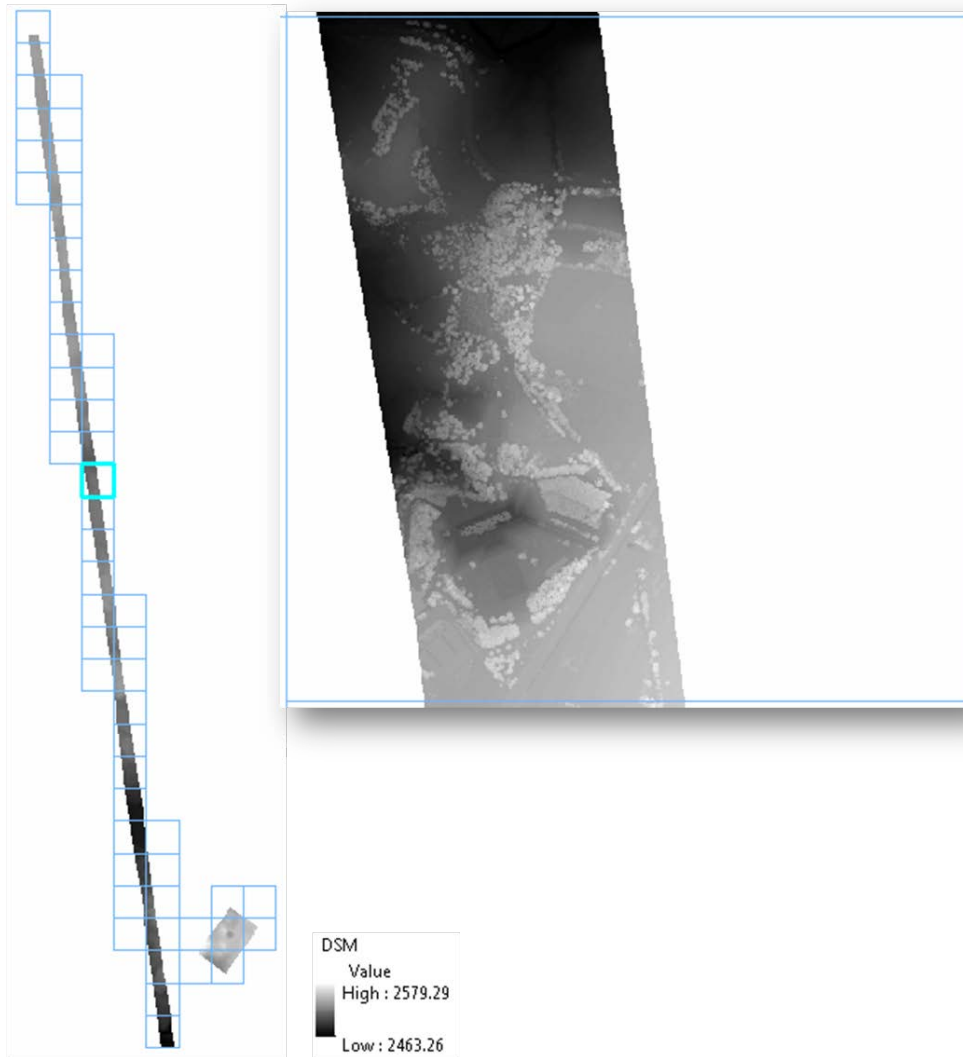


Figura 49 Modelo Digital de Superficie, con resolución de 1m por pixel.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Imágenes de simulación de sombreado del relieve.

Partiendo de ambos Modelos Digitales de Elevación (Terreno y Superficie) se generaron imágenes que simulan sombras, mediante una representación 3D en escala de grises de la superficie, tomando los Modelos Digitales de Elevación como fuente del relieve y determinando una posición relativa del sol para proyectar la sombra.

El entregable final se dividió en 54 archivos TIF apegándose a la estructura de entrega definida y se validó que no existieran errores en las zonas de transición entre hoja y hoja, obteniendo valores de elevación continuos en todo el proyecto.

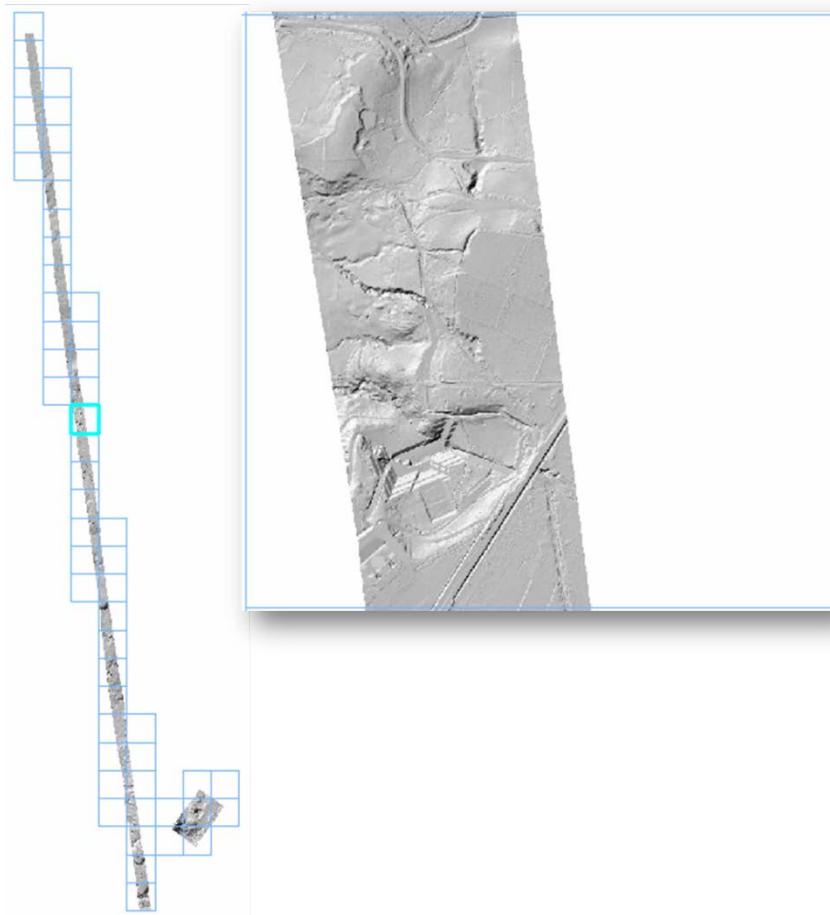


Figura 50 Imágenes de simulación de sombreado para el Modelo Digital de Terreno

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

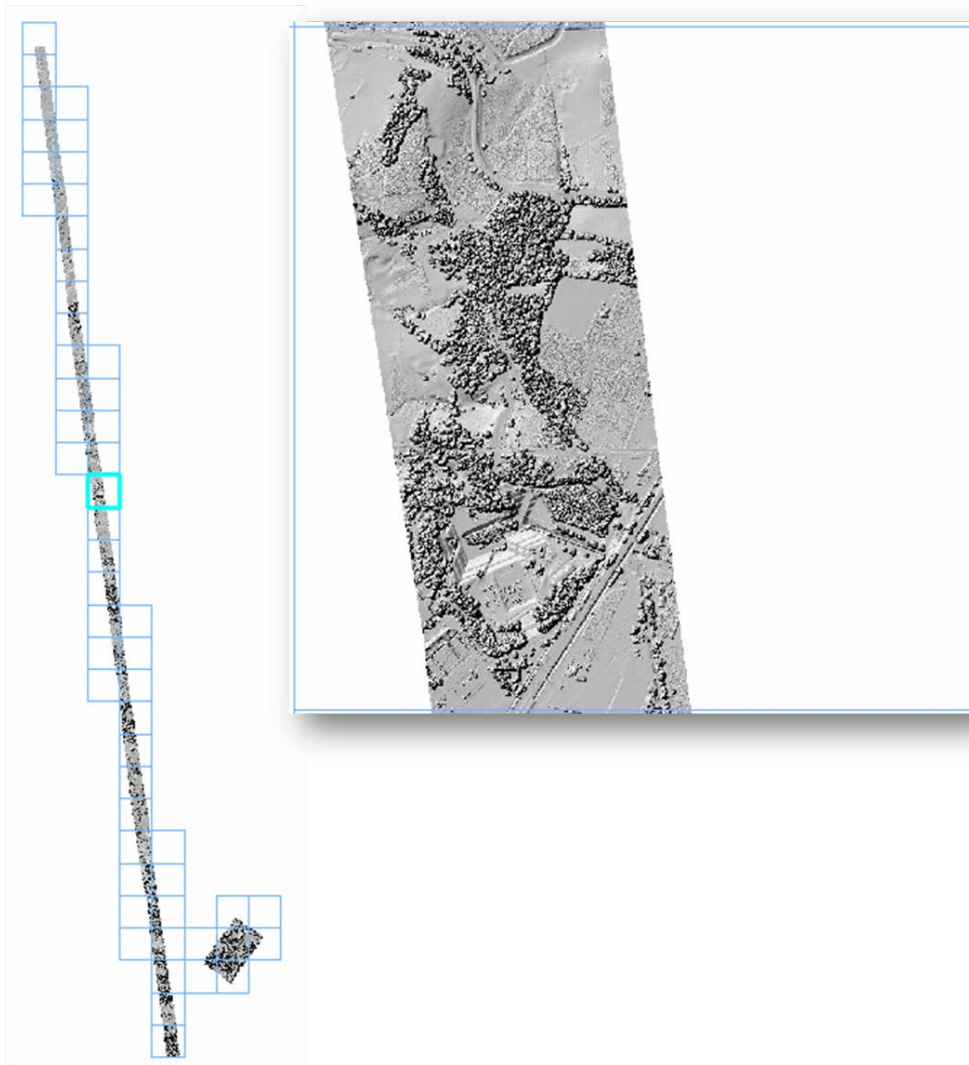


Figura 51 *Imágenes de simulación de sombreado para el Modelo Digital de Superficie.*

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Imágenes de intensidad.

Las Imágenes de intensidad se generan en base al valor de intensidad de los puntos LiDAR, esta medida representa la fuerza de retorno del pulso láser que genera el punto, basada en la reflectividad del objeto alcanzado por el pulso láser.

El valor de para cada pixel se determina con el promedio de la intensidad del total de puntos contenidos en ese pixel y se convierte a 8 bits, para obtener una imagen en escala de grises visualmente balanceada.

El entregable final se dividió en 54 archivos TIF apegándose a la estructura de entrega definida y se validó que no existieran errores en las zonas de transición entre hoja y hoja, imágenes continuas en todo el proyecto.

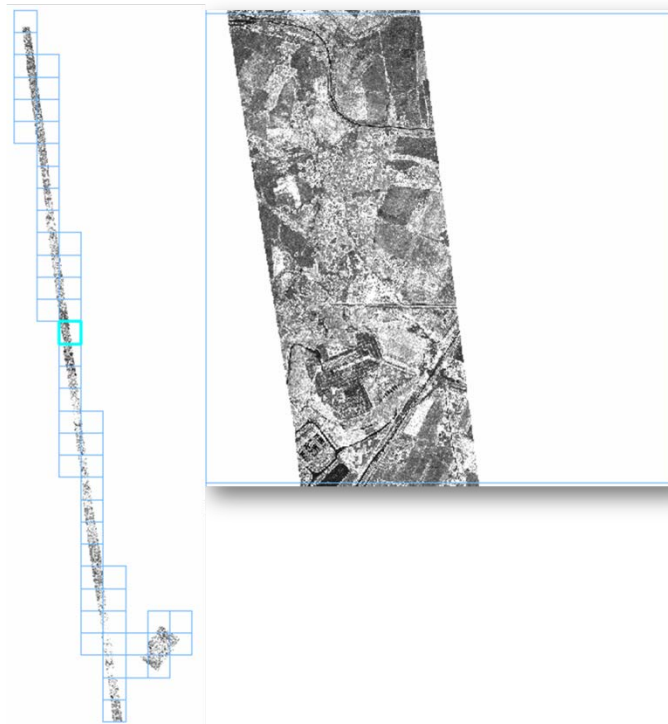


Figura 52 *Imágenes de intensidad.*

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

IMÁGENES Y ORTOFOTO

Las imágenes son procesadas una vez que se ha volado, es el departamento de procesamiento de imágenes el que se encarga de revisar el histograma de cada imagen, buscando una distribución homogénea, y validando que no exista nubosidad en las imágenes. Dependiendo del tipo de terreno y la complejidad del mismo, podría haber imágenes en donde exista nubosidad parcial, en esos casos nos aseguramos de que el porcentaje que contenga nubes no sea mayor al 7% de la imagen.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Fotoíndice

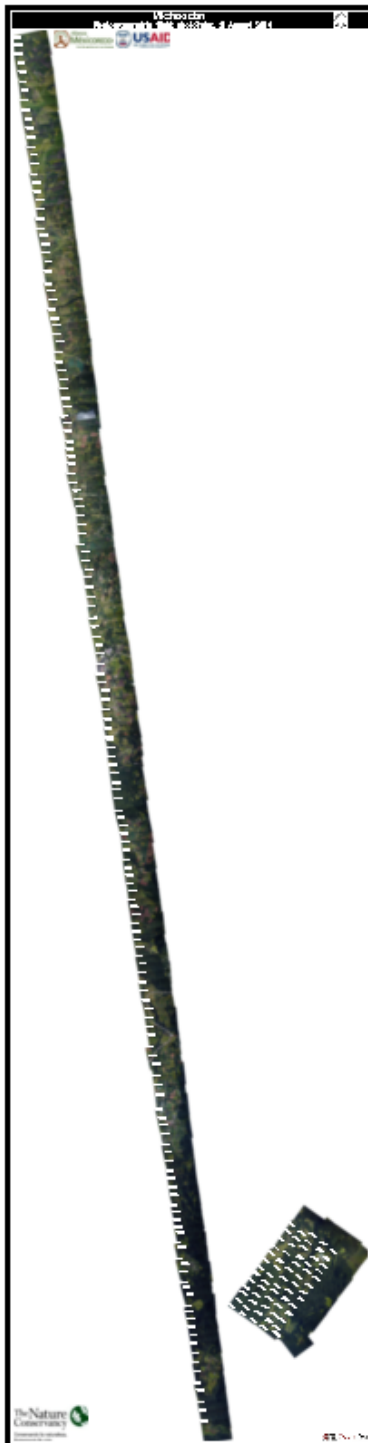


Figure 51 Fotoíndice

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Generación de ortofotos

El primer paso para la generación de ortofotos, es hacer la rectificación de las imágenes para eliminar las distorsiones horizontales y verticales principalmente debidas al relieve. Esto se realiza en el software ApplicationMaster de Inpho. Ya que las imágenes están rectificadas, el siguiente proceso es el Mosaqueo de las hojas, aquí es donde se unen las imágenes para formar hojas de Ortofoto de un determinado tamaño. Esto se hace en el software OrthoVista también software desarrollado por Inpho.

Al generar las hojas de Ortofoto, el software genera un archivo de cortes, desde el que se unen las fotografías.

Como uno de nuestros controles de calidad, hay un grupo de operadores, que revisan cada corte, asegurando continuidad en la imagen, corrigiendo posibles deformaciones en construcciones y/o vialidades.

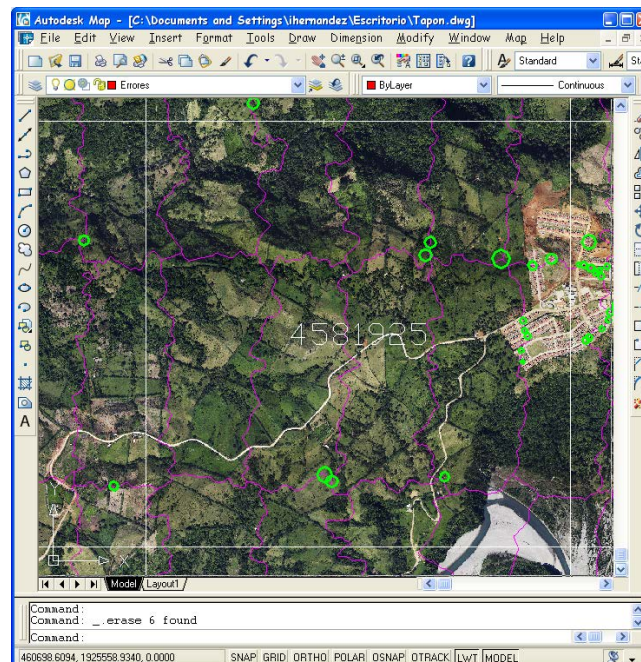


Figure 8 Identificación de errores en base a archivo de corte

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

El formato de hojas de la ortofoto fue el mismo que los entregables del LiDAR con el fin de facilitar el manejo de los datos tanto con imágenes como con los puntos LiDAR.

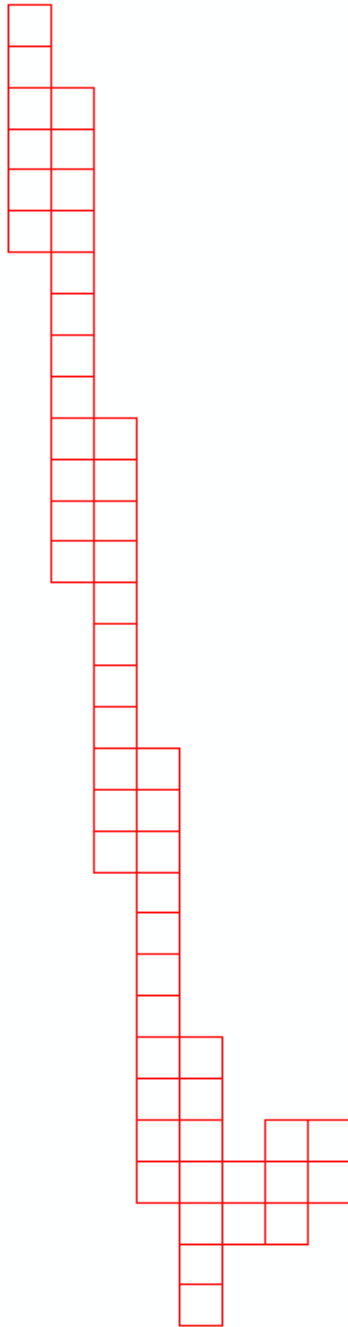


Figure 9 Formato de hojas

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

A continuación se presenta un ejemplo de la ortofoto generada.



Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

ANEXOS

Anexo 1 Especificaciones técnicas

Lidar Technical specifications

Technical specifications	
8 Pulse density per sq. meter	5 pulses per sq. meter for individual tree canopy measurements and high-resolution ground models (1-m grid). Excluding water and low reflectance surfaces. Required.
8 Returns per Pulse	Minimum 5 possible returns per pulse for improved mid- and lower-canopy structure measurements. Desired. If 4 returns not possible, indicate in the proposal the expected number of returns/pulse
Maximum pulse width = 30cm	Required. Normally between 0.1 to 0.3 mrad.
Maximum scan angle = +/- 15 deg	Required.
Coverage completeness	No voids because of cloud cover or instrument failure.
Absolute LIDAR measurement accuracy	Horizontal: +/-0.5 m in flat areas and 0.75 m in slope areas Vertically: +/-0.15 m in open flat areas and 0.5 m in wooded or slopes over 20%
Swath-to-swath LIDAR relative accuracy	Horizontal: +/-0.30 m Vertically: +/-0.15 m Flightline to flightline adjustment of bias is required prior to ground point filtering.

Subcuencas orientales del Sistema Cutzamala, Estado de México y Michoacán.

Anexo 2. Resultados de la trayectoria

Project: SesionGPS_IMU2014_08_02
Program: Inertial Explorer Version 8.20.0522
Profile: LiDAR Resultados
Source: GPS Epochs(Smoothed Combined)

Datum: ITRF92, (processing datum)
Master 1: Name G3044, Status ENABLED
Antenna height 2.182 m, to L1-PC (MAG990596, MeasDist 2.080 m to mark/ARP)
Position 19 38 54.06405, -100 20 54.56222, 2341.754 m (ITRF92, Ellipsoidal hgt)
Master 2: Name G4022, Status ENABLED
Antenna height 2.643 m, to L1-PC (MAG990596, MeasDist 2.541 m to mark/ARP)
Position 19 25 19.70319, -99 59 45.54493, 2621.777 m (ITRF92, Ellipsoidal hgt)
Master 3: Name T6408, Status ENABLED
Antenna height 1.854 m, to L1-PC (TRMR8_GNSS3, MeasDist 1.750 m to mark/ARP)
Position 19 26 02.59655, -100 21 27.18916, 1958.743 m (ITRF92, Ellipsoidal hgt)
Master 4: Name G6003, Status ENABLED
Antenna height 1.582 m, to L1-PC (MAG990596, MeasDist 1.480 m to mark/ARP)
Position 18 50 03.55978, -99 15 32.51108, 1278.053 m (ITRF92, Ellipsoidal hgt)
Remote: Antenna height 0.000 m, to L1-PC (Generic)
UTC Offset: 16 s
Geoid: EGM96-World.wpg (Absolute correction)

Map projection Info:
Defined grid: UTM, Zone 14
UTM Zone: 14

W-P-K Settings:
System: Map (UTM, Zone 14)
Order: W primary, P secondary, K-tertiary
Axes: x-forward, y-left, z-up (conventional frame)
Boresight: Off

UTCDate (YMD)	UTCTime (HMS)	GPSTime (sec)	Station	Easting (m)	Northing (m)	H-MSL (m)	Latitude (Deg)	Longitude (Deg)	H-Ell (m)	Omega (Deg)	Phi (Deg)	Kappa (Deg)	H:Speed (m/s)	NS	QDOP (dop)
2014/08/02	16:53:57.00	60853	20952-K	472383.319	2082298.769	1284.99	18.8323577708	-99.2621294208	1277.839	-5.3075	-0.8479	276.9827	6.359	11 4	1.33
2014/08/02	16:53:58.00	60854	20954-K	472383.864	2082292.569	1284.92	18.8323017402	-99.2621241584	1277.770	-5.5908	0.5845	265.8711	6.141	11 4	1.33
2014/08/02	16:53:59.00	60855	20956-K	472383.219	2082286.532	1284.86	18.8322471777	-99.2621302003	1277.710	-6.2144	1.9279	255.5945	6.026	11 4	1.33
2014/08/02	16:54:00.00	60856	20958-K	472381.600	2082280.835	1284.86	18.8321956694	-99.2621454878	1277.712	-5.3743	2.5015	247.2667	5.857	11 4	1.33
2014/08/02	16:54:01.00	60857	20960-K	472379.286	2082275.509	1284.85	18.8321475028	-99.2621673711	1277.704	-5.3494	2.6741	242.3675	5.771	11 4	1.33
2014/08/02	16:54:02.00	60858	20962-K	472376.641	2082270.453	1284.85	18.8321017681	-99.2621924085	1277.698	-5.1081	3.2595	240.4284	5.661	11 4	1.33
2014/08/02	16:54:03.00	60859	20964-K	472373.909	2082265.541	1284.84	18.8320573431	-99.2622182723	1277.693	-5.4913	3.0673	240.7990	5.573	11 4	1.33
2014/08/02	16:54:04.00	60860	20966-K	472371.275	2082260.691	1284.84	18.8320134750	-99.2622431986	1277.693	-5.4770	2.7468	242.4892	5.496	11 4	1.33
2014/08/02	16:54:05.00	60861	20968-K	472368.831	2082255.861	1284.84	18.8319697819	-99.2622663319	1277.691	-5.5062	2.8642	243.6876	5.313	11 4	1.33
2014/08/02	16:54:06.00	60862	20970-K	472366.503	2082251.125	1284.83	18.8319269556	-99.2622883667	1277.682	-5.5226	2.6832	243.2633	5.267	11 4	1.33



www.alianza-mredd.org

ALIANZA MÉXICO PARA LA REDUCCIÓN DE EMISIONES POR DEFORESTACIÓN Y DEGRADACIÓN

